



Univerzitet u Zenici
Filozofski fakultet
Odsjek: Matematika i informatika
Zenica, 29.04.2014.

Linearna algebra, apsolutni aprilski pismeni

1. Prva četiri Lagranžova polinoma su 1 , $1 - t$, $2 - 4t + t^2$ i $6 - 18t + 9t^2 - t^3$. Pokazati da ovi polinomi formiraju bazu vektorskog prostora \mathcal{P}_3 (\mathcal{P}_3 je skup svih polinoma stepena manjim ili jednakim od 3). Odrediti polinom $q \in \mathcal{P}_3$ takav da je $[q]_{\mathcal{B}} = (-2, 0, 1, 0)^T$ ako je \mathcal{B} baza sastavljena od četiri data Lagranžova polinoma.

2. Dat je linearni operator $A : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ definisan na sljedeći način

$$A \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x + y \\ 0 \\ y - z \end{pmatrix}$$

(a) Odrediti njegovu sliku i jezgru, te njihove baze.

(b) Ako je $\mathcal{L} = \{(x, y, z)^T \in \mathbb{R}^3 \mid x = y\}$ i

$$\mathcal{M} = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid A \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathcal{L} \right\}$$

odrediti \mathcal{M} kao i bazu za taj skup.

3. Neka je T linearni operator na prostoru \mathbb{R}^2 koji vektor najprije rotira za ugao $\pi/3$ oko koordinatnog početka u pozitivnom smjeru, a zatim reflektuje (zrcali) u odnosu na pravac $y = x$. Izračunati matricu operatora T (drugim riječima matricu koordinata od T) u bazi $\mathcal{B} = \{(1, 1)^T, (1, -1)^T\}$. Odredite koordinate tačke $T(v)$ u odnosu na ovu bazu, gdje je v proizvoljan element iz \mathbb{R}^2 .

4. Odrediti ortogonalnu projekciju vektora $x = (-12, -13, 5, 2)^T$ na prostor \mathcal{M} ako je

$$\mathcal{M} = \text{span} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 2 \\ -3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix} \right\} \subseteq \mathbb{R}^4$$

(s obzirom na standardni skalarni proizvod).

Važno: Ovaj papir treba predati zajedno s rješenjima zadataka! Svaku formulu koju mislite koristiti, u sva 4 zadatka, obavezno napisati, kao i značenja simbola iz formule. Ispit pisati isključivo hemiskom olovkom plave ili crne tinte. Prije rješenja prepisati postavku (tekst) zadatka.

Zadaci su skinuti sa stranice ff.unze.ba/nabokov.
Za uočene greške pisati na infoarrt@gmail.com

Prva četiri Lagranžova polinoma su $1, 1-t, 2-4t+t^2$ i $6-18t+9t^2-t^3$. Pokazati da ovi polinomi formiraju bazu vektorskog prostora \mathcal{P}_3 (skup svih polinoma stepena manjim ili jednakim od 3). Odnosno polinom $g \in \mathcal{P}_3$ takav da $[g]_B = \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ ako je B baza sastavljena od četiri data Lagranžova polinoma.

Rj: Da bi skup $B = \{1, 1-t, 2-4t+t^2, 6-18t+9t^2-t^3\}$ bio baza vektorskog prostora potrebno je i dovoljno da je taj skup linearno nezavisan i da generiše svaki vektor $p \in \mathcal{P}_3$.

Pokažimo prvo linearnu nezavisnost. Posmatramo

$$\alpha \cdot 1 + \beta \cdot (1-t) + \gamma \cdot (2-4t+t^2) + \delta \cdot (6-18t+9t^2-t^3) = 0$$

$$\alpha + \beta + 2\gamma + 6\delta = 0$$

$$-\beta - 4\gamma - 18\delta = 0$$

$$\gamma + 9\delta = 0$$

$$-\delta = 0$$

$$\Rightarrow \alpha = \beta = \gamma = \delta = 0$$

\Rightarrow skup B je linearno nezavisan skup

Da li B generiše proizvoljan polinom $p(t) = a+bt+ct^2+dt^3$?

$$\left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 2 & 6 & a \\ 0 & -1 & -4 & -18 & b \\ 0 & 0 & 1 & 9 & c \\ 0 & 0 & 0 & -1 & d \end{array} \right] \begin{array}{l} \text{osnovne red} \\ \text{operacije} \\ \dots \end{array} \sim \left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 0 & 0 & a+b+2c+6d \\ 0 & 1 & 0 & 0 & -b-4c-18d \\ 0 & 0 & 1 & 0 & c+9d \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -d \end{array} \right]$$

Prema tome B generiše proizvoljni polinom $p(t) = a+bt+ct^2+dt^3$ i vrijedi

$$p(t) = (a+b+2c+6d) \cdot 1 + (-b-4c-18d) \cdot (1-t) + (c+9d)(2-4t+t^2) + (-d) \cdot (6-18t+9t^2-t^3)$$

Odatke vidimo da za polinom $p(t) = a + bt + ct^2 + dt^3$ vrijedi

$$[P]_{\mathbb{R}} = \begin{pmatrix} a+b+2c+6d \\ -b-4c-18d \\ c+9d \\ -d \end{pmatrix}$$

Da bi odredili polinom q za koji vrijedi $[q]_{\mathbb{R}} = \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ na osnovu $[P]_{\mathbb{R}}$ primjetimo da moramo imati

$$a+b+2c+6d = -2$$

$$-b-4c-18d = 0$$

$$c+9d = 1$$

$$-d = 0 \Rightarrow d = 0$$

$$\Rightarrow c = 1$$

$$\Rightarrow \begin{aligned} -b &= 4 \\ b &= -4 \end{aligned}$$

$$\Rightarrow a - 4 + 2 + 6 \cdot 0 = -2$$

$$a = 0$$

Traženi polinom $q(t)$ je oblika

$$q(t) = -4t + t^2$$

(#) Dat je linearni operator $A: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ definisan na sledeci način

$$A \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x+y \\ 0 \\ y-z \end{pmatrix}.$$

(a) Odrediti njegovu sliku i jezgu, te njihove baze.

(b) Ako je $\mathcal{L} = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid x=y \right\}$ i

$$\mathcal{M} = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid A \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathcal{L} \right\}$$

odrediti \mathcal{M} i bazu za njega.

Rj.

$$(a) \operatorname{im}(A) = \left\{ A \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \mid \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \right\} = \left\{ \begin{pmatrix} x+y \\ 0 \\ y-z \end{pmatrix} \mid x, y, z \in \mathbb{R} \right\} =$$

$$= \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} x + \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} y + \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} z \mid x, y, z \in \mathbb{R} \right\} = \operatorname{span} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \right\}$$

$$\ker(A) = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid A \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\} = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid \begin{pmatrix} x+y \\ 0 \\ y-z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$$

$$= \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid x+y=0, y-z=0 \right\} = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid \quad \quad \quad ; z=y \right\}$$

$$= \left\{ \begin{pmatrix} -y \\ y \\ y \end{pmatrix} \mid y \in \mathbb{R} \right\} = \operatorname{span} \left\{ \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

Time smo dobili da je

$$\operatorname{im}(A) = \operatorname{span} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \right\}, \quad \ker(A) = \left\{ \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}.$$

Odredimo još baze za ova dva prostora. Pređimo se:

Ako je U bilo koja matrica u red ešelona obliku dobijena iz A tada

osnovne kolone u A generišu $\text{im}(A)$

Kolone iz opšteg rešenja sistema $Ax=0$ generišu $\text{ker}(A)$.

$$A \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x+y \\ 0 \\ y-z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \end{array} \right) \text{ osnovne red operacije} \sim \dots \sim \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

$$\begin{aligned} x+z &= 0 \\ y-z &= 0 \end{aligned}$$

Baza za $\text{im}(A)$ je $\left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$, a baza za $\text{ker}(A)$ je $\left\{ \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$.

$$(b) \mathcal{L} = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid x=y \right\} = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ x \\ z \end{pmatrix} \mid x, z \in \mathbb{R} \right\} = \text{span} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

$$\mathcal{M} = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid A \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathcal{L} \right\} = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid \begin{pmatrix} x+y \\ 0 \\ y-z \end{pmatrix} \in \mathcal{L} \right\} =$$

$$= \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid x+y=0 \right\} = \left\{ \begin{pmatrix} -y \\ y \\ z \end{pmatrix} \mid y, z \in \mathbb{R} \right\} = \text{span} \left\{ \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

Prema tome $\mathcal{M} = \text{span} \left\{ \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$, a baza za \mathcal{M} je $\left\{ \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$.

#) Neka je T linearni operator na prostoru \mathbb{R}^2 koji vektor najprije rotira za ugao od $\frac{\pi}{3}$ oko koordinatnog početka u pozitivnom smjeru, a zatim reflektuje (zrcali) u odnosu na pravac $y=x$. Izračunati matricu operatora T (drugim riječima matricu koordinata od T) u bazi $B = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right\}$. Odrediti koordinate tačke $T(v)$ u odnosu na ovu bazu, gdje je v proizvoljan element iz \mathbb{R}^2 .

R.
j) Prisjetimo se

Matrica koordinata (matrica operatora)

Neka su $B = \{u_1, u_2, \dots, u_n\}$ i $B' = \{v_1, v_2, \dots, v_m\}$ redom baze za U i V . Matricu koordinata od $T \in \mathcal{L}(U, V)$ u odnosu na par (B, B') je definirana kao $m \times n$ matrica

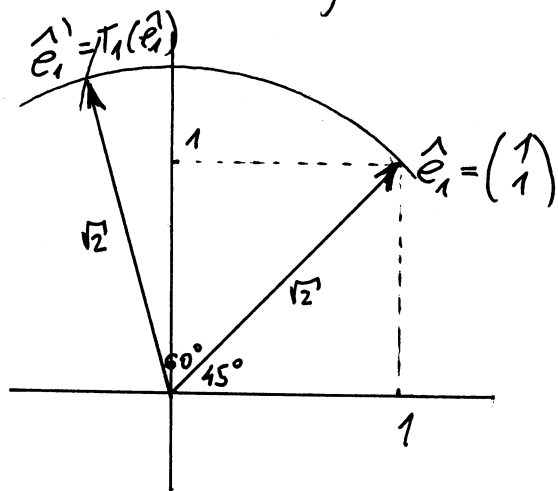
$$[T]_{B'B} = \begin{pmatrix} | & | & & | \\ [T(u_1)]_{B'} & [T(u_2)]_{B'} & \dots & [T(u_n)]_{B'} \\ | & | & & | \end{pmatrix}$$

Kada je T linearni operator na U , tada je u igri samo jedna baza, i konkretno $[T]_{BB}$ umjesto $[T]_{B'B}$.

Ako elemente baze B označimo sa \vec{e}_1 i \vec{e}_2 mi u stvari tražimo

$$[T]_B = \begin{pmatrix} | & | \\ [T(\vec{e}_1)]_B & [T(\vec{e}_2)]_B \\ | & | \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} | & | \\ [T\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}\right)]_B & [T\left(\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}\right)]_B \\ | & | \end{pmatrix}.$$

Posmatrajmo prvo rotaciju za $\frac{\pi}{3}$ oko koordinatnog početka u pozitivnom smjeru - i ovaj operator označimo sa T_1 .



Primjetimo da je $T(e_1)$ teško izračunati direktnim putem.

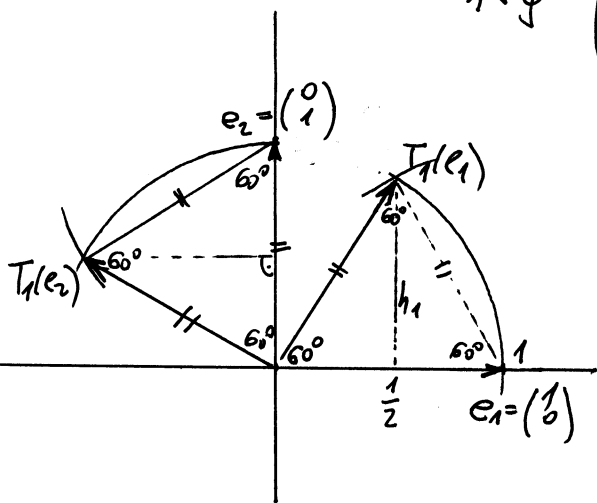
Da bi izračunali $T(e_1)$ koristit ćemo standardnu bazu $\mathcal{P} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$ i sljedeću Teoremu:

Neka je $T \in \mathcal{L}(U, V)$ i neka su $\mathcal{B}, \mathcal{B}'$ redom baze za U, V . Tada za $u \in U$ imamo

$$[T(u)]_{\mathcal{B}'} = [T]_{\mathcal{B}\mathcal{B}'} [u]_{\mathcal{B}}$$

$$\mathcal{P} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

$$[T_1]_{\mathcal{P}} = \begin{pmatrix} [T_1(e_1)]_{\mathcal{P}} & [T_1(e_2)]_{\mathcal{P}} \\ | & | \end{pmatrix}$$



$$h_1^2 = 1 - \left(\frac{1}{2}\right)^2 = \frac{3}{4}$$

$$h_2^2 = 1 - \frac{1}{4}$$

$$h_1 = \frac{\sqrt{3}}{2}$$

$$h_2 = \frac{\sqrt{3}}{2}$$

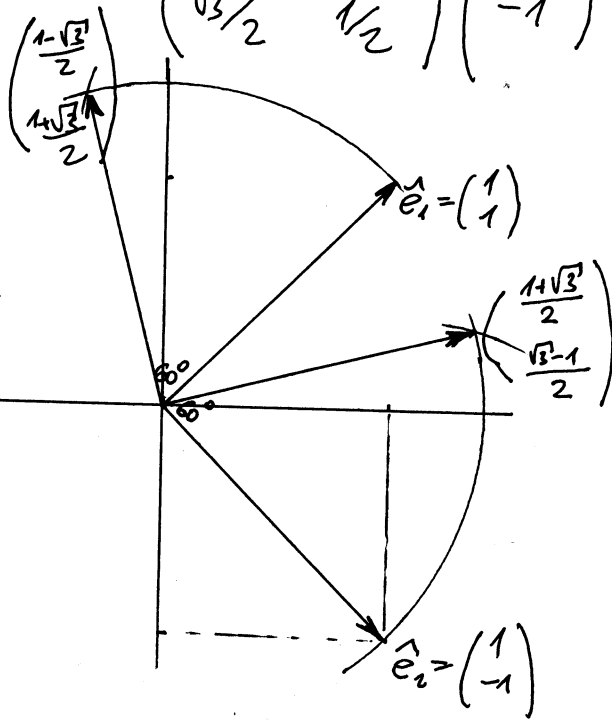
$$T_1(e_1) = \begin{pmatrix} 1/2 \\ \sqrt{3}/2 \end{pmatrix} = [T_1(e_1)]_{\mathcal{P}}$$

$$T_1(e_2) = \begin{pmatrix} -\sqrt{3}/2 \\ 1/2 \end{pmatrix} = [T_1(e_2)]_{\mathcal{P}}$$

Prema tome $[T_1]_{\mathcal{P}} = \begin{pmatrix} 1/2 & -\sqrt{3}/2 \\ \sqrt{3}/2 & 1/2 \end{pmatrix}$. Sad imamo

$$[T_1(\hat{e}_1)]_{\mathcal{P}} = \begin{pmatrix} 1/2 & -\sqrt{3}/2 \\ \sqrt{3}/2 & 1/2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1-\sqrt{3}}{2} \\ \frac{1+\sqrt{3}}{2} \end{pmatrix}$$

$$[T(\hat{e}_2)]_{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} 1/2 & -\sqrt{3}/2 \\ \sqrt{3}/2 & 1/2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1+\sqrt{3}}{2} \\ \frac{\sqrt{3}-1}{2} \end{pmatrix}$$



Dalje nije teško pokazati da se proizvoljan vektor $v = \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix}$ osnom simetrijom s osom u pravcu $y=x$ preslikava u vektor $\begin{pmatrix} \beta \\ \alpha \end{pmatrix}$

Prema tome $T(\hat{e}_1) = T\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} \frac{1+\sqrt{3}}{2} \\ \frac{1-\sqrt{3}}{2} \end{pmatrix}$

$$T(\hat{e}_2) = T\left(\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{3}-1}{2} \\ \frac{1+\sqrt{3}}{2} \end{pmatrix}$$

Odredimo još koordinate od $T(\hat{e}_1)$ i $T(\hat{e}_2)$ u odnosu na bazu \mathcal{B} .

$$\alpha \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \beta \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1+\sqrt{3}}{2} \\ \frac{1-\sqrt{3}}{2} \end{pmatrix}$$

$$[T(\hat{e}_1)]_{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} 1/2 \\ \sqrt{3}/2 \end{pmatrix}$$

$$\alpha + \beta = \frac{1+\sqrt{3}}{2}$$

$$\alpha = \frac{1}{2}$$

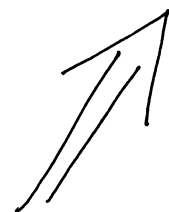
$$\alpha - \beta = \frac{1-\sqrt{3}}{2}$$

$$2\beta = \frac{1+\sqrt{3} - (1-\sqrt{3})}{2}$$

$$+ \hline 2\alpha = \frac{1+\sqrt{3} + 1-\sqrt{3}}{2} = 1$$

$$2\beta = \sqrt{3}$$

$$\beta = \frac{\sqrt{3}}{2}$$



$$\alpha \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \beta \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{3}-1}{2} \\ \frac{1+\sqrt{3}}{2} \end{pmatrix}$$

$$\alpha + \beta = \frac{\sqrt{3}-1}{2}$$

$$\alpha - \beta = \frac{1+\sqrt{3}}{2}$$

$$+ \hline 2\alpha = \frac{\sqrt{3}-1+1+\sqrt{3}}{2}$$

$$2\alpha = \sqrt{3} \quad \alpha = \frac{\sqrt{3}}{2}$$

$$- : \quad 2\beta = \frac{\sqrt{3}-1-1-\sqrt{3}}{2}$$

$$2\beta = -1$$

$$\beta = -\frac{1}{2}$$

$$[T(e_2)]_{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} \sqrt{3}/2 \\ -1/2 \end{pmatrix}$$

Prema tome

$$[T]_{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} 1/2 & \sqrt{3}/2 \\ \sqrt{3}/2 & -1/2 \end{pmatrix}$$

traženi matrica operatora

Neka je v proizvoljan vektor iz \mathbb{R}^2 npr. $v = \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix}$

$$v = \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix} = x \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + y \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \dots = \begin{pmatrix} \alpha+\beta \\ \alpha-\beta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \alpha-\beta \\ \alpha+\beta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$[v]_{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} \frac{\alpha+\beta}{2} \\ \frac{\alpha-\beta}{2} \end{pmatrix}$$

$$[T(v)]_{\mathcal{B}} = [T]_{\mathcal{B}} \cdot [v]_{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} 1/2 & \sqrt{3}/2 \\ \sqrt{3}/2 & -1/2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{\alpha+\beta}{2} \\ \frac{\alpha-\beta}{2} \end{pmatrix} = \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 1 & \sqrt{3} \\ \sqrt{3} & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha+\beta \\ \alpha-\beta \end{pmatrix}$$

$$= \frac{1}{4} \begin{pmatrix} \alpha+\beta + (\alpha-\beta)\sqrt{3} \\ (\alpha+\beta)\sqrt{3} - (\alpha-\beta) \end{pmatrix}$$

tražene koordinate vektora $T(v)$ u odnosu na bazu \mathcal{B} ,

Ⓝ) Odrediti ortogonalnu projekciju vektora $x = \begin{pmatrix} -12 \\ -13 \\ 5 \\ 2 \end{pmatrix}$

na prostor M ako je

$$M = \text{span} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 2 \\ -3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix} \right\} \subseteq \mathbb{R}^4$$

(s obzirom na standardni skalarni proizvod).

Rj. Prijetimo se definicije ortogonalne projekcije:

Za $v \in V$ neka je $v = m + n$, gdje je $m \in M$ i $n \in M^\perp$.

Vektor m nazivamo ortogonalna projekcija od v na M .

Prijetimo se i definicije ortogonalnog komplementa

Za podskup M unitarnog prostora V ortogonalni komplement

M^\perp od M je definisan kao skup svih vektora $u \in V$ koji su ortogonalni na svaki vektor $v \in M$. Tj.

$$M^\perp = \left\{ x \in V \mid \langle m, x \rangle = 0 \quad \forall m \in M \right\}$$

Prvo ćemo provjeriti da li je skup $\left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 2 \\ -3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix} \right\}$ linearno nezavisan.

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ -2 & -3 \\ 2 & 2 \\ -3 & 4 \end{bmatrix} \xrightarrow{\text{osnovne rel. operacije}} \dots \xrightarrow{\dots} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \text{dubi skup je linearno nezavisan}$$

Sada tražimo vektore $\begin{pmatrix} a \\ b \\ c \\ d \end{pmatrix}$ koji imaju osobinu da vrijedi

$$\left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 2 \\ -3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \\ d \end{pmatrix} \right\rangle = 0 \quad ; \quad \left\langle \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \\ d \end{pmatrix} \right\rangle = 0, \quad \text{Odatle sledi}$$

$$a - 2b + 2c - 3d = 0$$

$$2a - 3b + 2c + 4d = 0$$

$$\begin{bmatrix} 1 & -2 & 2 & -3 & | & 0 \\ 2 & -3 & 2 & 4 & | & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{\text{osnovne red operacije}} \dots \xrightarrow{\dots} \begin{matrix} a & b & c & d \\ \begin{bmatrix} 1 & 0 & -2 & 17 & | & 0 \\ 0 & 1 & -2 & 10 & | & 0 \end{bmatrix} \end{matrix}$$

\Rightarrow dvije promjenjive uzimamo proizvoljno npr. $c = t$
 $d = s$

$$\begin{pmatrix} a \\ b \\ c \\ d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2t - 17s \\ 2t - 10s \\ t \\ s \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} t + \begin{pmatrix} -17 \\ -10 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} s$$

Prema tome $M^\perp = \text{span} \left\{ \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -17 \\ -10 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$.

Sad nije teško primjetiti da vrijedi:

$$\begin{pmatrix} -12 \\ -13 \\ 5 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 2 \\ -3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -17 \\ -10 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Ortogonalna projekcija vektora $x = \begin{pmatrix} -12 \\ -13 \\ 5 \\ 2 \end{pmatrix}$ na prostor M je $\begin{pmatrix} 3 \\ -5 \\ 4 \\ 1 \end{pmatrix}$.